

3

コマンドラインコンソール機能の使い方

ここでは、コマンドラインコンソール機能について説明します。

接 続

コマンドラインコンソール機能を使用するためには、初めに管理用コンソール（パーソナルコンピュータなど）をマネージメントポートに接続する必要があります。

マネージメントポートとの接続

EM カードにはマネージメントポートとして、シリアルポートとネットワークポート（100BASE-TX/10BASE-T）の2つのインタフェースを持っています。



- マネージメントネットワークの接続は、ブレード収納ユニット背面の「EM1ポート」および「EM2ポート」のコネクタに接続してください。
- EMカードのネットワークポートはジャンボフレームに対応していません。
EMカードが接続されるネットワークではジャンボフレームを有効にしないでください。



マネージメントポートはEMカードの初期セットアップや保守の際に接続します。

シリアルポート経由の接続

シリアルポートには、EMカードの基本的な設定を行うための管理用コンソール（パーソナルコンピュータなど）を接続します。購入後、初めて使用するときは、管理用コンソールの接続が必要です。

管理用コンソールとして使用するパーソナルコンピュータなどの端末には、VT-100準拠の通信ソフトウェアが必要です。

通信ソフトウェアは次の設定にします。

- 通信速度 : 115200bps
- データ長 : 8ビット
- パリティ : なし
- ストップビット : 1ビット
- フロー制御 : なし



シリアルポートコネクタには専用回線を直接接続することはできません。

ネットワークポート経由の接続

接続にはTELNETまたはSSH(パスワード認証)を使用します。TELNET/SSHでEMカードにログインするためのIPアドレスは、シリアルポート経由の接続で事前に設定したものを指定します。



デフォルトのIPアドレスは、192.168.1.8/24 となっております。このアドレスが使用可能であるローカルなネットワークに接続して、IPアドレスの設定などを行うことも可能です。ただし、IPアドレスを変更した時点でネットワーク接続は切断されます。また、5章の「SIGMABLADEモニター」からもIPアドレスの設定をすることができます。



マネージメントネットワークの接続は、ブレード収納ユニット背面の「EM1ポート」および「EM2ポート」のコネクタに接続してください。

ログインと基本操作

コマンド入力、ログイン/ログアウトおよびパスワードの変更の方法について説明します。

コマンド入力について

コマンド入力の方法について、以下に説明します。

コマンドについて

EMカードは、CLI（Command Line Interface：コマンドラインインタフェース）でコマンドを受け付けます。CLIは、コマンド入力が可能になったときに、行頭に“\$”をプロンプトとして表示します。

コマンドは、表示されているプロンプトに続けて入力します。また、パラメータが必要なコマンドは、コマンドとの間をスペースで区切って入力します。

入力は、1バイト文字（半角）の英数字、記号で行います。1つのコマンドで受け付け可能な文字数は255文字までです。

コマンド入力時のエラーメッセージ

コマンドが間違っていた場合は、エラーメッセージを出力します。

ログイン／ログアウト

ログイン/ログアウトの方法について、以下に説明します。

ログイン

シリアルポートに接続したローカルコンソールや、マネージメントポートを介したコンピュータからのアクセス時には、ログイン認証が行われます。

ログインユーザ名／パスワードを順に入力し、ログインします。ログインユーザ名は、“admin”です。

出荷時の初期パスワードは、“admin”です。

em login: admin

Password:

.....



セキュリティのため、初期パスワードから変更してください。

ログアウト

ログアウトは、“exit” コマンドで行います。

下記の例は、シリアルポートに接続したローカルコンソールで“exit” コマンドでログアウトしたところです。

<例>

\$ exit

login:



TELNET接続によるリモートコンソールでログアウトした場合は、TELNET接続も切れますので、“login:” は表示されません。

パスワードの変更

パスワードの変更は、“changepasswd” コマンドで行います。

例として、デフォルトのパスワード “admin” を新パスワード “p@sswD” に変更する方法を示します。

<例>

```
-----  
$ changepasswd admin "p@sswD"  
-----
```

“changepasswd” コマンドの詳細についてはP.83 を参照してください。

初期導入時のセットアップ

EMカードの初期導入時のセットアップ手順について以下に説明します。

基本設定

日付・時刻の設定、およびリモートコントロールのためのIPアドレスの設定について説明します。

日付・時刻の設定

EMカードは、バックアップ電池付きカレンダー時計を内蔵しています。

“setdate” コマンドにて、現在の日付・時刻を設定します。

以下の例は、2006年7月8日、午前9時10分11秒 に設定しています。

<例>

```
-----  
$ setdate 2006/07/08 09:10:11  
  
-----
```

設定の確認は、“setdate” コマンドにて引数無しで行います。

以下の例は、現在時刻が2006年7月8日、午前9時10分20秒であることを表しています。

<例>

```
-----  
$ setdate  
2006/07/08 09:10:20  
  
-----
```

リモートコントロールのためのIPアドレスの設定

TELNETなどを使用したリモートコンソールからのアクセスを可能にするためには、IPアドレス等の設定が必要です。工場出荷時の本装置には、デフォルトのIPアドレスが設定されています。デフォルトのIPアドレスは、192.168.1.8/24です。



このLAN設定は、ブレード収納ユニット背面のEM1/EM2ポートに反映されます。

デフォルトのIPアドレスから変更する場合は、デフォルトのIPアドレスを使ってリモートコンソールからアクセスするか、シリアルポートにローカルコンソールを接続して設定を行います。

IPアドレスの設定は、設定ファイルにて行います。



IPアドレスの設定は、5章の「SIGMABLADEモニター」から設定することも可能です。また、4章の「Webコンソール」からも変更することが可能です。いずれの場合も変更内容は設定ファイルに反映されます。

設定の確認は、“showemip” コマンドにて行います。

<例>

```
-----
$ showemip
192.168.1.8
-----
```



EMカードのIPアドレスを設定して、ネットワークへの接続が可能になりましたら、他の設定はWEBブラウザから設定することが可能になります。WEBブラウザからの設定方法については、4章の「環境設定」を参照してください。

設定ファイルによる基本設定

設定ファイルによる基本設定について、以下に説明します。

概 要

EMカードにおける様々な設定は、専用の設定ファイル（テキスト形式）にて保存されます。

ファイル名：/var/nvdata/rw_poem.conf

設定ファイルの編集は“vi”コマンドでも行えますが、通常は、Webコンソールの「環境設定」の画面で行います。（詳細は「4. Webコンソール機能の使い方」を参照してください。）



設定ファイルを他のコンピュータで作成／編集し、“ftp”コマンドで転送して適用する場合は、文字コード：EUC、改行コード：LFでファイルを作成してください。

設定ファイルにおける共通的な書式は以下の通りです。

[<セクション名>]

<項目名> = <設定値>

<設定値>が文字列の場合は、ダブルクォーテーションで括ります。



空白文字だけからなる行は無視されます。

EM自身のIPアドレス

ブレード収納ユニットに実装される2枚のEMカードでは、合計4個のIPアドレスを使用します。これらは、実装するスロットに固定される「固定IP」と実装スロットによらず、アクティブEMが使用する「フローティングIP」があります。

「固定IP」は、最下位ビットにより実装スロットと対応付けられます。「フローティングIP」の最下位ビットは、アクティブEMが“0”となり、スタンバイEMが“1”となります。



- EM自身のIPアドレスは、下位2ビットで上記4個のIPアドレスを分類します。具体的には下記の通りです。

00b: アクティブEMが使用する「フローティングIP」
 01b: スタンバイEMが使用する「フローティングIP」
 10b: EM1スロットに搭載されたEMカードの「固定IP」
 11b: EM2スロットに搭載されたEMカードの「固定IP」

デフォルトの設定は、以下の通りとなります。

アクティブEM「フローティングIP」 : 192.168.1.8/24
 スタンバイEM「フローティングIP」 : 192.168.1.9/24
 EM1スロットのEMカードの「固定IP」 : 192.168.1.10/24
 EM2スロットのEMカードの「固定IP」 : 192.168.1.11/24

- SNMPエージェント機能、およびDianaScopeやESMPRO/SM Ver.5との連携は、「固定IP」で動作します。

設定ファイルに記載する書式は以下の通りです。

```
[RW_POEM_SECTION]
CFG_EM_IP = <IP Address>
CFG_EM_NETMASK = <Subnet Mask>
CFG_EM_GATEWAY = <Default Gateway>
```

<IP Address> : アクティブEMが使用するフローティングIPアドレス
 <Subnet Mask> : サブネットマスク
 <Default Gateway> : デフォルトゲートウェイ

3つとも、XXX.XXX.XXX.XXX (XXXは 0～255) のように、10進数の数字とピリオドで記載してください。



EMカードを2枚実装していなくても、4個のIPアドレスがEM用として確保されますので、その他の機器のIPアドレスと重ならないようにしてください。



<IP Address>の最後の数値は4の倍数になっていますか？
 4の倍数でない場合、EMカード側で下位2ビットを00bとして設定します。

<例>

```
[RW_POEM_SECTION]
CFG_EM_IP = 192.168.100.16
CFG_EM_NETMASK = 255.255.255.0
CFG_EM_GATEWAY = 192.168.100.254
```

DHCP関連

各CPUブレード、スイッチモジュールのマネージメント I/FのIPアドレスは、EM内のDHCP機能により自動配布されます。ここでは、それらに配布するIPアドレスのベースアドレスと、デフォルトゲートウェイを指定します。

割り当ては下記の通りとなります。

- スロット番号1に実装されたCPUブレード：ベースアドレス+0
- スロット番号2に実装されたCPUブレード：ベースアドレス+1
- スロット番号3に実装されたCPUブレード：ベースアドレス+2
- ：
- スロット番号8に実装されたCPUブレード：ベースアドレス+7
- スロット番号1に実装されたスイッチモジュール：ベースアドレス+8
- スロット番号2に実装されたスイッチモジュール：ベースアドレス+9
- スロット番号3に実装されたスイッチモジュール：ベースアドレス+10
- スロット番号4に実装されたスイッチモジュール：ベースアドレス+11
- スロット番号5に実装されたスイッチモジュール：ベースアドレス+12
- スロット番号6に実装されたスイッチモジュール：ベースアドレス+13

設定ファイルに記載する書式は以下の通りです。

```
-----
[RW_EMCTL_SECTION]
CFG_DHCP_BASE_IP = <IP Address>
CFG_DHCP_GATEWAY = <Default Gateway>
CFG_DHCP_ENABLE = TRUE | FALSE
-----
```

<IP Address> : ベースとなるIPアドレス

<Default Gateway> : デフォルトゲートウェイ

2つとも、XXX.XXX.XXX.XXX (XXXは 0～255) のように、10進数の数字とピリオドで記載してください。



チェック

- EMカードと同一のサブネットとなるように“ベースアドレス”が指定されていますか？サブネットマスクはEMカード用の値と同じものが使用されます。
- “ベースアドレス+17”の値が254を超えていませんか？

CFG_DHCP_ENABLE = TRUE | FALSEは、EMカードによるDHCPサーバ機能の有効(1またはTRUE)／無効(0またはFALSE)を設定します。デフォルト設定は“1”(有効)です。通常はデフォルト設定のままでご利用ください。



重要

- CPUブレード／スイッチモジュールのマネージメントインタフェースのIPアドレスは、上記のようにベースアドレスを基点に割り付けられます。従って、“ベースアドレス” から “ベースアドレス+13” (UPS管理機能を使用する場合は “ベースアドレス+17”) までの連続したアドレスが、他の機器とIPアドレスと重ならないようにしてください。
- UPS管理をご利用の場合、UPSのマネージメントLANには “ベースアドレス+14” から “ベースアドレス+17” ままで割り当てられます。どのUPSにどのIPが割り当てられるかは不定です。UPS管理をご利用にならない場合、およびUPS管理をUPSに直接IPを設定してご利用になる場合、“ベースアドレス+14” から “ベースアドレス+17” までの4つのIPアドレスは、EMカードの管理から開放されます。(EMカード ファームウェア レビジョン 04.00以降が必要)
- 対象UPSのデフォルト設定ではUPSにDHCPでIPアドレスが割り振られます。一度UPS に割り振られたIPアドレスは最大24時間有効となります。一度割り振られた後に本設定を変更してもUPSに反映されるまでに時間を要する場合があります。設定をUPSに直ちに反映させるためには、UPSのネットワークの設定を一度マニュアル設定にし、その後再度DHCPに設定することにより、新設定のIPアドレスがUPSに割り振られます。
- 本DHCP機能でスイッチモジュールに設定されたIPアドレスは、スイッチモジュールにもよりますが、最大24時間有効となります。一度割り振られた後に本設定を変更してもスイッチモジュールに反映されるまでに時間を要する場合があります。その場合は、AC電源をOFF／ONしてシステムを再起動するか、スイッチモジュールの抜き差しを行ってください。CPUブレードに関しては、本設定が変更されると再度割り振りなおす処理が実行されますので、しばらくすると新しいIPアドレスが設定されます。
- EMカードとUPSの通信が途絶えている間にUPSに割り振られたIPアドレスの有効期間が切れた場合、再接続しても再度UPSにDHCPでIPアドレスが割り当てられることはありません。この場合、一度UPSのSNMPカードをリセットする必要があります。

<例>

```
[RW_EMCTL_SECTION]
CFG_DHCP_BASE_IP = 192.168.100.100
CFG_DHCP_GATEWAY = 192.168.100.254
CFG_DHCP_ENABLE = 1
```



ヒント

DHCPで配布するIPアドレスをブレードスロットとスイッチモジュールスロット毎に指定して、必要なIPアドレス数を最小限にすることもできます。(EMカード ファームウェア レビジョン 04.00以降が必要)
詳しくは、「設定ファイル」の説明、あるいは、4章の「環境設定」の説明を参照してください。

筐体管理情報の設定

EMカードが搭載されるブレード収納ユニットの名称、及びそのブレード収納ユニットが搭載されるラックの名称を設定できます。また、当該EMカードと同じブレード収納ユニットに搭載されるスイッチモジュールの名称を設定することもできます。最大31文字のASCII文字列です。



ラック名、ブレード収納ユニット名を設定されない場合は、ブレード収納ユニット内に書き込まれている値が使用されます。また、設定したブレード収納ユニット名、ラック名は、ブレード収納ユニット内に書き込まれます。また、設定したスイッチモジュール名は、スイッチモジュール内に書き込まれます。

設定ファイルに記載する書式は以下の通りです。

ラック名

```
[RW_RACK_SECTION]
CFG_RACK_NAME = "<Rack Name>"
```

<Rack Name> : ラック名

<例>

```
[RW_RACK_SECTION]
CFG_RACK_NAME = "Rack-A"
```



- ESMPRO/ServerManagerで扱える文字は、すべて半角で、英数字とピリオド、ハイフン、アンダースコアになりますので、ここで設定する名称も、この範囲内で設定することを推奨します。
- ブレード収納ユニット間接続をご利用の場合、接続されているブレード収納ユニット間でラック名は共有されます。どのブレード収納ユニット上からラック名を設定しても接続されている全てのブレード収納ユニットのラック名に反映されます。
- CFG_RACK_NAME の項目が無い場合、ブレード収納ユニット内に保持されている値を読み込みます。CFG_RACK_NAME に "" が指定された場合も同様にブレード収納ユニット内に保持されている値を読み込みます。ラック名を空欄にする場合は、OSD(On Screen Display)で実施してください。
- ESMPRO/ServerManagerの自動発見機能や自動通報機能のご利用の場合は、ラック名の設定が必要です。

ブレード収納ユニット名

```
[RW_ENCLOSURE_SECTION]
CFG_ENCLOSURE_NAME = "<Enclosure Name>"
```

<Enclosure Name> : ブレード収納ユニット名

<例>

```
[RW_ENCLOSURE_SECTION]
CFG_ENCLOSURE_NAME = "Enclosure-A"
```



- ESM/PRO/ServerManagerで扱える文字は、すべて半角で、英数字とピリオド、ハイフン、アンダースコアになりますので、ここで設定する名称も、この範囲内で設定することを推奨します。
- CFG_ENCLOSURE_NAMEの項目が無い場合、または、CFG_ENCLOSURE_NAMEに""を指定した場合、ブレード収納ユニット内に保持されている値を読み込みます。
- ESM/PRO/ServerManagerの自動発見機能や自動通報機能のご利用の場合は、ブレード収納ユニット名の設定（初期値のままでも可）が必要です。

スイッチモジュール名

```
[RW_SWM_SECTION]
CFG_SWM_NAME1 = "<SWM-1 Name>"
CFG_SWM_NAME2 = "<SWM-2 Name>"
CFG_SWM_NAME3 = "<SWM-3 Name>"
CFG_SWM_NAME4 = "<SWM-4 Name>"
CFG_SWM_NAME5 = "<SWM-5 Name>"
CFG_SWM_NAME6 = "<SWM-6 Name>"
```

<SWM-1 Name> : スロット番号1のスイッチモジュール名
 <SWM-2 Name> : スロット番号2のスイッチモジュール名
 <SWM-3 Name> : スロット番号3のスイッチモジュール名
 <SWM-4 Name> : スロット番号4のスイッチモジュール名
 <SWM-5 Name> : スロット番号5のスイッチモジュール名
 <SWM-6 Name> : スロット番号6のスイッチモジュール名

<例>

```
[RW_SWM_SECTION]
CFG_SWM_NAME1 = "SWM-1"
```



ESM/PRO/ServerManagerで扱える文字は、すべて半角で、英数字とピリオド、ハイフン、アンダースコアになりますので、ここで設定する名称も、この範囲内で設定することを推奨します。

SNMPの設定

コミュニティ名

EMカードとのSNMPによる情報の送受信、およびEMカードが送信するSNMPトラップのコミュニティ名を設定します。最大32文字のASCII文字列です。デフォルト値は“public”となっています。

設定ファイルに記載する書式は以下の通りです。

```
-----
[RW_SNMP_SECTION]
CFG_GET_REQUEST_COMMUNITY = "<Get-request Community Name>"
CFG_SET_REQUEST_COMMUNITY = "<Set-request Community Name>"
CFG_TRAP_REQUEST_COMMUNITY = "<Trap-request Community Name>"
-----
```

<Get-request Community Name> : SNMP Getリクエストのコミュニティ名
 <Set-request Community Name> : SNMP Setリクエストのコミュニティ名
 <Trap-request Community Name> : SNMPトラップのコミュニティ名

<例>

```
-----
[RW_SNMP_SECTION]
CFG_GET_REQUEST_COMMUNITY = "GetReqCmu"
CFG_SET_REQUEST_COMMUNITY = "SetReqCmu"
CFG_TRAP_REQUEST_COMMUNITY = "TrapReqCmu"
-----
```

通報先IPアドレス

SNMPトラップの通報先は、最大3箇所を指定できます。通報先はIPアドレスを指定します。デフォルト値は、3つとも“0.0.0.0”となっています。

設定ファイルに記載する書式は以下の通りです。

```
-----
[RW_SNMP_SECTION]
CFG_IPADDRESS01 = <IP Address 1>
CFG_IPADDRESS02 = <IP Address 2>
CFG_IPADDRESS03 = <IP Address 3>
-----
```

<IP Address 1> : 通報先1のIPアドレス
 <IP Address 2> : 通報先2のIPアドレス
 <IP Address 3> : 通報先3のIPアドレス
 IPアドレスは、3つとも XXX.XXX.XXX.XXX (XXXは 0～255) のように、10進数の数字とピリオドで記載してください。

<例>

```
-----
[RW_SNMP_SECTION]
CFG_IPADDRESS01 = 192.168.100.200
CFG_IPADDRESS02 = 192.168.100.210
CFG_IPADDRESS03 = 192.168.100.220
-----
```



設定された全ての通報先にトラップ送信を行います。

SNMPトラップの応答待ち時間とリトライ回数

SNMPトラップを ESMPRO/ServerManagerで受け取る場合、ESMPRO/ServerManagerから受信完了応答を受け取ることができます。この受信完了応答が指定時間内に受け取れなかった場合、同一のトラップを再送します。この応答待ち時間（単位は[秒]）とリトライ回数を指定できます。

設定ファイルに記載する書式は以下の通りです。

[RW_SNMP_SECTION]

CFG_ACK_WAIT_TIME = <Ack Waiting Time>

CFG_MAX_RETRY = <Max Retry-Number>

<Ack Waiting Time> : SNMPトラップの応答待ち時間（単位[秒]）

<Max Retry-Number> : SNMPトラップのリトライ回数

電源管理の設定

EMカードが行う電源管理に関する設定を行います。

電源冗長モード

EMカードが行う電源管理で、電源の冗長モードを指定します。デフォルト設定は、「AC二重化モード」です。



- AC二重化モードとは、各電源ユニット(PSU)に対して、PSU1とPSU2をAC系統1、PSU3とPSU4をAC系統2として、AC電源供給を2系統に分けて冗長化するモードです。個別電源冗長モードとは、個々のPSUをグループ化せずに独立したものとして制御し、必要なPSUの個数より1つ余分に使用することで冗長化するモードです。
- 電源非冗長モードとは、システムが正常に動作するために必要な数分だけ電源ユニットを電源オン（DC出力）とするモードです。個別電源冗長と同じく個々のPSUをグループ化せずに独立したものとして制御します。

電源制御ポリシー

EMカードが行う電源管理で、最大消費電力管理に関する制御ポリシーを指定します。電源制御ポリシーには、CPU性能モード、冗長維持モード、冗長回復モードの3つがあります。デフォルト設定は、「CPU性能モード」です。



CPU性能モードとは、CPUブレードの動作性能を優先するモードです。このモードでは、CPUブレードからの新たな電力要求に対して、電源の冗長を維持したままではまかなえない場合、電源の冗長構成を解除して、CPUブレードからの新たな電力要求を許可します。（電源の冗長構成を解除しての動作中に電源ユニットの故障が発生した場合、システムが強制OFFになる場合があります）。

冗長維持モードとは、CPUブレードからの新たな電力要求に対して、電源の冗長を維持したままではまかなえる範囲内で制御するモードです。CPUブレードからの新たな電力要求が電源の冗長を維持したままではまかなえない場合は、不許可とします。また、冗長維持モードでは、電源ユニットの故障などで電源の冗長状態が無くなってしまった場合でも何もしません。（電源の冗長状態が無くなった状態で、さらに電源ユニットの故障が発生した場合、システムが強制OFFになる場合があります）

冗長回復モードとは、CPUブレードからの新たな電力要求に対して、電源の冗長を維持したままではまかなえる範囲内で制御し、さらに電源ユニットの故障などで電源の冗長状態が無くなってしまった場合にCPUブレードの動作性能を制限して消費電力を抑え、冗長状態を回復させようとするモードです。（CPUブレードの動作内容などによっては、電源の冗長状態を回復させるところまで消費電力を落とすことができない場合もあります）。

設定ファイルに記載する書式は以下の通りです。

```
[RW_EMCTL_SECTION]
CFG_PSU_MODE = <PSU mode>
CFG_POWSAVE_MODE = <Powersave mode>
```

<PSU mode> : 電源冗長モード（2：個別電源冗長モード、3：AC二重化モード、4：電源非冗長モード）

<Powersave mode> : 電源制御ポリシー（2：CPU性能モード、3：冗長維持モード、4：冗長回復モード）

<例> (AC二重化モード、冗長回復モードに設定)

```
[RW_EMCTL_SECTION]
CFG_PSU_MODE = 3
CFG_POWSAVE_MODE = 4
```



チェック

電源冗長モードの設定値は、“2”あるいは“3”、“4”になっていますか？それ以外の値が書かれていた場合は、デフォルト設定（AC二重化モード）となります。電源制御ポリシーの設定値は、“2”あるいは“3”、“4”になっていますか？それ以外の値が書かれていた場合は、デフォルト設定（CPU性能モード）となります。



ヒント

- 電源冗長モードに“4：電源非冗長モード”を設定すると、電源制御ポリシーは“CFG_POWSAVE_MODE”の設定値によらず“2：CPU性能モード”として制御します。
- 電源非冗長モードを選択した場合、ESMPRO/ServerManager Ver.5以前では「冗長モード：不明」と表示されます。



重要

- N8405-023/023Aは、AC二重化モードでのみ使用可能です。N8405-023/023Aをご使用の場合は、電源冗長モードの設定を「AC二重化モード」と指定してください。
- N8405-039/039Aは、「冗長維持モード」または「冗長回復モード」を指定してください。その前提にて、「個別電源冗長モード」を推奨します。

適用

“apply” コマンドにより、設定ファイルの内容を適用します。
EMカードを2枚搭載している場合でも、アクティブEM側から“apply” コマンドを実行することで、スタンバイEM側にも適用されます。



“apply” コマンドを実行するとEMカードをリブートします。EMカードを2枚搭載している場合は、双方のEMカードをリブートします。リブート中は、ブリッジ機能やSNMP機能も停止しますので、CPUブレードやスイッチモジュールのマネージメントLANを介した接続が一時的に切断されます。また、ESMPRO/ServerManagerによるシステム監視も一時的に不可になります。タイムアウトなどになりましたら、アクティブEMのリブートが完了した後に再接続するようにしてください。



EMカードを2枚搭載している場合、スタンバイEMも正常に動作していますか？
スタンバイEMが起動中や異常な場合、“apply” コマンドを実行することができません。
スタンバイEMの準備ができるまでしばらく待ってから実行してください。
スタンバイEMが異常な場合は、取り外してから実行してください。



EMカードの設定情報をあらかじめバックアップを取っておくことをお勧めします。バックアップ／リストアの方法は「設定ファイルのバックアップ／リストア」を参照してください。

<成功例>

```
-----
$ apply
Restarting system.
-----
```

<失敗例>

```
-----
$ apply
WARNING: Standby EM is inserted, but is not ready to apply the
configuration.
Please retry after a while.
-----
```

設定ファイルのバックアップ／リストア



重要

この方法でリストアできる設定項目は、設定ファイルに記載される項目のみに
なります。パスワードやブート制御に関する情報は含まれません。これらの設
定のバックアップ／リストアは、4章あるいは、5章で説明する方法にて実施
してください。

バックアップ方法

ユーザアカウント “admin” にて ftpで接続して、設定ファイル (/var/nvdata/rw_poem.conf)
を入手してください。

<例>

```
-----
[taro@sapphire taro]$ ftp 192.168.1.8
Connected to 192.168.1.8 (192.168.1.8).
220 neccmm FTP server (Version wu-2.6.2(1) Mon Mar 21 22:58:55 GMT 2005) ready.
Name (192.168.1.8:taro): admin      <-- adminでログイン
331 Password required for admin.
Password:                        <-- パスワードを入力
.....
ftp> cd /var/nvdata/
ftp> get rw_poem.conf
-----
```



重要

EMカード ファームウェア レビジョン 04.XX以降では、この方法でバック
アップした設定ファイル上には、ラック名とブレード収納ユニット名が保存さ
れません。これらの設定のバックアップは、4章あるいは、5章で説明する方
法にてバックアップを実施してください。

なお、ラック名とブレード収納ユニット名が書き込まれた設定ファイルが使用
できなくなるわけではありません。指定されたラック名／ブレード収納ユニッ
ト名が適用されます。

リストア方法

1. 設定ファイルをEMに送る。

ユーザアカウント“admin”にてftpで接続して、上記で保存しておいた設定ファイル（rw_poem.conf）を /var/nvdata 上にPutしてください。

2. 設定ファイルの内容をEMに適用する。

ユーザアカウント“admin”にて Telnet あるいは SSHで接続してください。ログイン後、“apply” コマンドを実行してください。

EMカードを2枚搭載している場合でも、アクティブEM側から“apply” コマンドを実行することで、スタンバイEM側にも適用されます。



“apply” コマンドを実行するとEMカードをリブートします。EMカードを2枚搭載している場合は、双方のEMカードをリブートします。

ファームウェアのアップデート

ファームウェアのアップデートについて以下に説明します。

EMファームウェアのアップデート

アップデート手順の概要

次の手順でアップデートを行います。

1. ftpでアップデートファイルをEMに送る。
2. EMにadminでログインし、updatefwコマンドでアップデートを実行する。
3. EMにadminでログインし、アップデート結果を確認する。



- EMカードを二重化構成でご使用の場合は、スタンバイ側でアップデートすることを推奨いたします。片側のアップデートが完了したら、“switchover” コマンドでアクティブ／スタンバイを切り替え、同様にもう片側を実行してください。
- アップデート完了には数分かかることがあります。故障ではありませんので、しばらくそのままお待ちください。

アップデートファイルの転送

ネットワーク経由のマネージメントポートを介して、ftp でイメージファイルをEMカードに送ります。

ftp のユーザネームは “nec_update”、パスワードは “nec_update” です。

アップデートファイルは、次の3種類があります。

- u-boot.bin
- em.kernel
- em.rfs



必ずしも3つ全てを行う必要があるとは限りません。

<例>

```
-----
[taro@sapphire taro]$ ftp 192.168.1.70
Connected to 192.168.1.70 (192.168.1.70).
220 neccmm FTP server (Version wu-2.6.2(1) Mon Mar 21 22:58:55 GMT 2005) ready.
Name (192.168.1.70:taro): nec_update <-- nec_updateでログイン
331 Password required for nec_update.
Password: <-- パスワードは"nec_update"
.....
ftp> bin <-- バイナリモードへ
200 Type set to I.
ftp> mput u-boot.bin em.kernel em.rfs
mput u-boot.bin? y
227 Entering Passive Mode (192,168,1,70,34,231)
.....
2474947 bytes sent in 0.85 secs (2.8e+03 Kbytes/sec)
ftp> ls <-- 確認
227 Entering Passive Mode (192,168,1,70,178,229)
150 Opening ASCII mode data connection for /bin/ls.
drwxr-xr-x  2 0      0      1024 Apr 28 14:27 bin
drwxr-xr-x  2 0      0      1024 Apr 28 14:27 lib
-rwxrwxrwx  1 0      0      844242 Apr 28 14:30 em.kernel
-rwxrwxrwx  1 0      0      2474947 Apr 28 14:30 em.rfs
-rwxrwxrwx  1 0      0      160472 Apr 28 14:30 u-boot.bin
226 Transfer complete.
ftp> bye
-----
```

アップデート前のレビジョンを確認

コマンドラインコンソールにログインし、“revision” コマンドにてレビジョンを確認します。
下記の例では、現在のレビジョンが Revision 00.09 であることを示しています。

<例>

```
-----
$ revision
Current revision: 00.09
-----
```

アップデート実行

次に“updatefw -update” コマンドにてアップデートを実行します。コマンドを入力すると、検出されたアップデートファイルを表示し、実行するか否かを確認されます。実行する場合は「y」を、止める場合は「n」を入力してください。「n」が入力された場合は何もせずにプロンプトに戻ります。



アップデート完了後に自動的にリブートします。

<例>

```
-----
$ updatefw -update
Current boot page: 1
Found 'em.kernel' 'em.rfs' under /nec_update/.
Execute update? [Y/N]Y
[Y] selected. Execute update...
```

Update start

```
- Start updating kernel
> Erasing kernel: 100 % done.
> Updating kernel: 100 % done.
- Start updating fs
> Erasing fs: 100 % done.
> Updating fs: 100 % done.
- Create the file for next booting: done.
- Change boot page: 1 ==> 0 done.
- u-boot WDT enabled.done.
```

Update end

reboot system.

Restarting system.

確 認

再び、コマンドラインコンソールにログインし、“updatefw -result” コマンドにてアップデートの結果を確認してください。

<例> (アップデート成功時)

```
-----  
$ updatefw -result  
Update result: Succeeded.  
-----
```

<例> (アップデート失敗時)

```
-----  
$ updatefw -result  
Update result: Failed.  
-----
```

また、“revision” コマンドにてアップデート後のレビジョンを確認します。
下記の例では、現在のレビジョンが Revision 01.00 を示しています。

<例>

```
-----  
$ revision  
Current revision: 01.00  
-----
```

SIGMABLADEモニターファームウェアのアップデート

SIGMABLADEモニターファームウェアのアップデートの方法について以下に説明します。

アップデート手順の概要

次の手順でアップデートを行います。

1. ftpでアップデートファイルをアクティブEMに送る
2. アクティブEMにadminでログインする。
3. “updateopcfw” コマンドでアップデートを実行する。



重要

- アップデートを実行すると、ブレード収納ユニットの KVM、DVD-ROMドライブ、USBポートに接続されている USBデバイスは、CPUブレードから切り離され使用できません。USBデバイスを CPUブレードに接続して使用されている場合は、いったん取り外ししてください。特にCPUブレードでLinuxを使用し、DVD-ROMドライブもしくはUSBデバイスをマウントしている場合、アンマウントしてください。また、SIGMABLADEモニターファームウェアのアップデート終了後、ブレード収納ユニットのKVM選択、DVD/USB選択は CPUブレードのスロット1になります。
- アップデート完了には数分かかることがあります。故障ではありませんので、しばらくそのままお待ちください。
- アップデート実行後にいったんリセットがかかり、SIGMABLADEモニターに「ITF Abnormal End」と表示されますが、異常ではありません。



チェック

アクセスしているのはアクティブEMですか？
アップデートはアクティブEM側からのみ実行できます。スタンバイEM側から“updateopcfw” コマンドを実行するとエラーとなります。

アップデートファイルの転送

ネットワーク経由のマネージメントポートを介して、ftp でアップデートファイルをEMカードに送ります。ftp のユーザネームは “nec_update”、パスワードは “nec_update” です。

<例>

```
-----
[taro@sapphire taro]$ ftp 192.168.1.70
Connected to 192.168.1.70 (192.168.1.70).
220 necmm FTP server (Version wu-2.6.2(1) Mon Mar 21 22:58:55 GMT 2005) ready.
Name (192.168.1.70:taro): nec_update      <-- nec_updateでログイン
331 Password required for nec_update.
Password:                             <-- パスワードは"nec_update"
.....
ftp> bin                               <-- バイナリモードへ
200 Type set to I.
ftp> mput OPCxx_yy.HEX
mput OPCxx_yy.HEX? y
227 Entering Passive Mode (192,168,1,70,34,231)
.....
?????? bytes sent in 0.85 secs (2.8e+03 Kbytes/sec)
ftp> ls                                <-- 確認
227 Entering Passive Mode (192,168,1,70,178,229)
150 Opening ASCII mode data connection for /bin/ls.
drwxr-xr-x  2 0      0      1024 Apr 28 14:27 bin
drwxr-xr-x  2 0      0      1024 Apr 28 14:27 lib
-rwxrwxrwx  1 0      0      ???? Apr 28 14:30 OPCxx_yy.HEX
226 Transfer complete.
ftp> bye
-----
```

アップデート実行

“updateopcfw” コマンドでアップデートを実行します。

コマンドを入力すると、現在のレビジョンとアップデート後のレビジョンを表示し、実行するか否かを確認されます。実行する場合は「y」を、止める場合は「n」を入力してください。「n」が入力された場合は何もせずにプロンプトに戻ります。

<例>

```
-----
$ updateopcfw OPC01_03.HEX
Current revision: 01.02
File revision: 01.03
Execute update? [Y/N]:Y
[Y] selected. Execute update...
Update succeeded.
Reset OPC.
-----
```

確 認

SIGMABLADEモニターファームウェアの再起動後、“updateopcfw” コマンドで、“-v” オプションを付けてレビジョンを確認します。

<例>

```
-----  
$ updateopcfw -v  
Current revision: aa.bb  
-----
```

設定ファイル

ここでは、設定ファイル(rw_poem.conf)によって設定可能な項目を説明します。

書 式

設定ファイルにおける共通的な書式は以下の通りです。

[<セクション名>]

<項目名> = <設定値>

<設定値>が文字列の場合は、ダブルクォーテーションで括ります。

ラック関連

書 式

[RW_RACK_SECTION]

CFG_RACK_NAME = "<Rack Name>"

CFG_RACK_HEIGHT = <Rack Height>

CFG_RACKPOW_RACKPOWMAX = <Max power>

CFG_RACKPOW_RESPONSE_TIMEOUT = <RackpowResponseTime>

<Rack Name>： ラック名

<Rack Height>： ブレード収納ユニットを搭載するラックの高さ（単位は[U]）

<Max power>： ラック内天井制御における上限値 [単位：ワット]

<RackpowResponseTime>：

ラック内天井制御において、相手側ブレード収納ユニットとの通信途絶と判断するまでに時間

[単位：秒]

意 味

- CFG_RACK_NAME

ラックの名称を設定します。

この設定値がESMPRO/ServerManagerで使用されます。

- CFG_RACK_HEIGHT

当該EMカードを搭載したブレード収納ユニットを搭載するラックの高さ(単位：U)を指定します。

設定しておくことでWeb コンソールから参照することができます(EMカードの制御機能ではこの設定値は使用されません)。

- CFG_RACKPOW_RACKPOWMAX

EMカードによるラック内天井制御を行う場合に、その上限値を指定します。

単位は[ワット]です。

ラック内天井制御を行わない場合は、“0”を指定してください。

デフォルト値は“0”（ラック内天井制御を行わない）です。

- CFG_RACKPOW_RESPONSE_TIMEOUT

ラック内天井制御において、相手側ブレード収納ユニットとの通信が、途絶したと判断するまでの時間を指定します。単位は[秒]です。デフォルト値は、300秒です。通常、変更する必要はありません。

注意事項

ラック名をブレード収納ユニット内に保存後、CFG_RACK_NAME の項目は設定ファイルから削除します。CFG_RACK_NAME の項目が無い場合、または、CFG_RACK_NAME に "" を指定した場合、ブレード収納ユニット内に保持されている値を使用します。

EMカードによるUPS管理を使用して、入力電源異常回復時にEMカードによるCPUブレードの再起動機能をご利用になる場合は、電力の天井制御をご利用になれません。

ブレード収納ユニット関連

書 式

```
[RW_ENCLOSURE_SECTION]  
CFG_ENCLOSURE_NAME = "<Enclosure Name>"  
CFG_ENCLOSURE_U = <Enclosure Location>
```

<Enclosure Name> : ブレード収納ユニット名
<Enclosure Location> : ブレード収納ユニットのラック上の搭載位置 (単位は[U])

意 味

- CFG_ENCLOSURE_NAME
ブレード収納ユニットの名称を設定します。
この設定値がESMPRO/ServerManagerで使用されます。
- CFG_ENCLOSURE_U
当該EMカードを搭載したブレード収納ユニットを、ラック上の何処に搭載しているかを指定します。下から数えて、[U]単位で指定します。一番下に実装した場合、値は"1"となります。
例えば6Uのブレード収納ユニットを10Uから15Uの位置に搭載した場合、値は"10"となります。
設定しておくと後でWeb コンソールから参照することができます (EMカードの制御機能ではこの設定値は使用されません)。

注意事項

ブレード収納ユニット名をブレード収納ユニット内に保存後、CFG_ENCLOSURE_NAMEの項目は設定ファイルから削除します。CFG_ENCLOSURE_NAMEの項目が無い場合、または、CFG_ENCLOSURE_NAMEに "" を指定した場合、ブレード収納ユニット内に保持されている値を使用します。

CPUブレード関連

書 式

```
[RW_SVB_SECTION]  
CFG_SVB1_DELAY_TIME = <Boot delay time 1>  
CFG_SVB2_DELAY_TIME = <Boot delay time 2>  
CFG_SVB3_DELAY_TIME = <Boot delay time 3>  
CFG_SVB4_DELAY_TIME = <Boot delay time 4>  
CFG_SVB5_DELAY_TIME = <Boot delay time 5>  
CFG_SVB6_DELAY_TIME = <Boot delay time 6>  
CFG_SVB7_DELAY_TIME = <Boot delay time 7>  
CFG_SVB8_DELAY_TIME = <Boot delay time 8>
```

意 味

- CFG_SVBn_DELAY_TIME (nは1から8までの数字。スロット番号に対応)

システムのAC ON時において、各ブレードに電源投入する際、各ブレード毎に電源投入を許可するまでのディレイ期間を秒単位で指定できます。デフォルト値は“0”で、ディレイ期間無しとなっています。



ヒント

本機能は、ACリンクによる自動電源制御を行う際に、周辺装置の起動を待ち合わせてからCPUブレードのブートを開始させたい場合などに使用します。本設定を利用してブレードシステム起動時（ACオン時）のブート順序を固定化する場合、設定無効時にブレードが電源ON状態となる時間を確認いただき、同程度の時間（秒）を設定してください。



重要

ディレイ期間中は、CPUブレードの電源ON操作を行っても電源ONはされません。指定されたディレイ期間が経過するのをお待ちください。

スイッチモジュール関連

書 式

```
[RW_SWM_SECTION]  
CFG_SWM_NAME1 = "<SWM-1 Name>"  
CFG_SWM_NAME2 = "<SWM-2 Name>"  
CFG_SWM_NAME3 = "<SWM-3 Name>"  
CFG_SWM_NAME4 = "<SWM-4 Name>"  
CFG_SWM_NAME5 = "<SWM-5 Name>"  
CFG_SWM_NAME6 = "<SWM-6 Name>"  
CFG_SWM_AUTO_RESTORE_ENABLED = TRUE | FALSE
```

意 味

- CFG_SWM_NAME_n（_nは1から6までの数字。スロット番号に対応）
スイッチモジュールに設定する名称を指定します。
- スイッチ設定の自動リストア機能を有効にするか否かを指定します。
1:TRUE（有効）
0:FALSE（無効）
デフォルト設定は、“0”（無効）です。

EMカード関連

書 式

```
[RW_POEM_SECTION]
CFG_EM_IP = <IP Address>
CFG_EM_NETMASK = <Subnet Mask>
CFG_EM_GATEWAY = <Default Gateway>
CFG_EM_SYSLOG_ENABLE = TRUE | FALSE
CFG_EM_SYSLOGIP = <Syslog Server IP Address>
CFG_LAN_DOWN_SWITCHOVER = TRUE | FALSE
CFG_LAN_DOWN_WAIT = <Monitoring time>
CFG_LAN_BRIDGE = TRUE | FALSE
```

意 味

- CFG_EM_IP
アクティブEMが使用するフローティングIPアドレスを指定します。EMカードで使用する4つのIPアドレスのベースとなるものです。下位2ビットで分類し、下記の通りに使用します。
00b：アクティブEMが使用する「フローティングIP」
01b：スタンバイEMが使用する「フローティングIP」
10b：スロット番号1に搭載されたEMの「固定IP」
11b：スロット番号2に搭載されたEMの「固定IP」
- CFG_EM_NETMASK
EMカードのサブネットマスクを指定します。
- CFG_EM_GATEWAY
デフォルトゲートウェイのIPアドレスを指定します。
ゲートウェイを使用しない場合は、0.0.0.0 を設定してください。
- CFG_EM_SYSLOG_ENABLE
EMのsyslogをEM内部に記録するのではなく、外部のsyslogサーバに転送する機能を使用するか否かを指定します。
デフォルトは“0”（使用しない）になっています。
1：TRUE（使用する）
0：FALSE（使用しない）
- CFG_EM_SYSLOGIP
EMのsyslogを外部syslogサーバに転送する場合の外部syslogサーバのIPアドレスを指定します。
- CFG_LAN_DOWN_SWITCHOVER
EMカードを二重化して利用する際に、アクティブEM側でのマネージメントLANのリンクダウン検出をEMカードのスイッチオーバー要因とするか否かを指定します。
1：TRUE（切り替える）
0：FALSE（切り替えない）
デフォルト設定は“0”（切り替えない）です。

- CFG_LAN_DOWN_WAIT

マネージメントLANのリンクダウン検出をEMカードのスイッチオーバー要因とする場合、リンクダウン検出と判断するまでの時間を指定します。単位は[秒]です。デフォルト値は、5秒です。リンクダウン期間が、ここで指定した時間内であれば、スイッチオーバーを行いません。通常、変更する必要はありません。

- CFG_LAN_BRIDGE

マネージメントLANに対するEMカードのブリッジ機能の“有効”、“無効”を切り替えます。デフォルトは“1”（有効）になっています。通常は、デフォルト設定のままご利用ください。

1:TRUE (有効)

0:FALSE (無効)

注意事項

EMのsyslog を外部syslogサーバに転送する場合、EMを起動するより先に syslogサーバを起動してください。EMがsyslogをsyslogサーバに書き込みに行ったときにsyslogサーバが起動していないと、EMの syslogdが終了してsyslogが取られなくなります。EMカードのブリッジ機能を“無効”にすると、EXPRESSSCOPEエンジンやスイッチモジュールのマネージメント LANポートへのアクセスができなくなります。

EM制御関連

書 式

```
[RW_EMCTL_SECTION]
CFG_DHCP_ENABLE = TRUE | FALSE
CFG_DHCP_BASE_IP = <IP Address>
CFG_DHCP_GATEWAY = <Default Gateway>
CFG_DHCP_NTPSRV = <NTP Server IP>
CFG_PSU_MODE = <PSU mode>
CFG_POWSAVE_MODE = <Powersave mode>
CFG_MAXPOW_SET = <Max Power>
CFG_ACINPUT_WAIT = <Input waiting time>
CFG_SVB_SHUTDOWN_TIMEOUT = <Shutdown time>
CFG_SVB_BOOT_TIMEOUT = <BootTime>
CFG_SVB_SHUTDOWN_TIMEOUT_FOR_BIUPS = <Shutdown time>
CFG_SVB_BOOT_TIMEOUT_FOR_BIUPS = <Boot time>
CFG_DHCP_ENABLE_SLOT_IP = TRUE | FALSE
CFG_DHCP_SVB_SLOT1_IP = <Blade1 IP Address>
CFG_DHCP_SVB_SLOT2_IP = <Blade2 IP Address>
CFG_DHCP_SVB_SLOT3_IP = <Blade3 IP Address>
CFG_DHCP_SVB_SLOT4_IP = <Blade4 IP Address>
CFG_DHCP_SVB_SLOT5_IP = <Blade5 IP Address>
CFG_DHCP_SVB_SLOT6_IP = <Blade6 IP Address>
CFG_DHCP_SVB_SLOT7_IP = <Blade7 IP Address>
CFG_DHCP_SVB_SLOT8_IP = <Blade8 IP Address>
CFG_DHCP_SWM_SLOT1_IP = <Switch1 IP Address>
CFG_DHCP_SWM_SLOT2_IP = <Switch2 IP Address>
CFG_DHCP_SWM_SLOT3_IP = <Switch3 IP Address>
CFG_DHCP_SWM_SLOT4_IP = <Switch4 IP Address>
CFG_DHCP_SWM_SLOT5_IP = <Switch5 IP Address>
CFG_DHCP_SWM_SLOT6_IP = <Switch6 IP Address>
CFG_DHCP_UPS1_IP = <UPS1 IP Address>
CFG_DHCP_UPS2_IP = <UPS2 IP Address>
CFG_DHCP_UPS3_IP = <UPS3 IP Address>
CFG_DHCP_UPS4_IP = <UPS4 IP Address>
CFG_NAS_OFF_TIMEOUT_RATIO = <NAS blade off time>
CFG_CPU_ON_TIMEOUT_RATIO = <CPU blade on time>
```

意 味

- CFG_DHCP_ENABLE

EMカード内のDHCPサーバにより、CPUブレードやスイッチモジュールなどにIPを配布する機能を有効にするか否かを指定します。

1:TRUE (有効)

0:FALSE (無効)

デフォルト設定は、“1” (有効) です。

- CFG_DHCP_BASE_IP

EMカード内のDHCPサーバが、各CPUブレードやスイッチモジュールのマネージメントI/FのIPアドレスとして配布する際のベースとなるIPアドレスを指定します。割り当ては下記の通りとなります。

- スロット番号1に実装されたCPUブレード：ベースアドレス+0
- スロット番号2に実装されたCPUブレード：ベースアドレス+1
- スロット番号3に実装されたCPUブレード：ベースアドレス+2
- :
- スロット番号8に実装されたCPUブレード：ベースアドレス+7
- :
- スロット番号1に実装されたスイッチモジュール：ベースアドレス+8
- スロット番号2に実装されたスイッチモジュール：ベースアドレス+9
- :
- スロット番号6に実装されたスイッチモジュール：ベースアドレス+13
- UPS 1～UPS4：ベースアドレス+14 ～ ベースアドレス+17

- CFG_DHCP_GATEWAY

EMカード内のDHCPサーバが、各CPUブレードやスイッチモジュールのマネージメントI/Fのデフォルトゲートウェイとして配布するIPアドレスを指定します。

ゲートウェイを使用しない場合は、0.0.0.0 を設定してください。ただしUPSへはデフォルトゲートウェイを配布する必要がありますので、UPSにEMカードのDHCP機能でIPアドレスを配布する場合は、0.0.0.0 の設定にはしないでください。

- CFG_DHCP_NTPSRV

EMカード内のDHCPサーバが、各CPUブレードやスイッチモジュールのマネージメントI/FのIPアドレスとして配布する際に、外部NTPサーバのIPアドレスも配布させたい場合に指定します。

- CFG_PSU_MODE

EMカードが行う電力管理における電源冗長モードを指定します。

<PSU mode>： 電源冗長モード（2：個別電源冗長モード、3：AC 二重化モード、4：電源非冗長モード）
デフォルト設定は、“3”（AC二重化モード）です。

- CFG_POWSAVE_MODE

EMカードが行う電力管理における電源制御ポリシーを指定します。

<Powersave mode>：電源制御ポリシー
（2：CPU性能モード、3：冗長維持モード、4：冗長回復モード）
デフォルト設定は、“2”（CPU性能モード）です。

- CFG_MAXPOW_SET

EMカードが行う電力管理における最大消費電力管理（天井制御）に使用する最大消費電力を指定したい場合に設定します。この項目に0が指定された場合は、電源ユニットやUPSの構成とそれらの状態から最大消費電力管理（天井制御）に使用する値を計算します。

<Max Power> : 指定最大消費電力 [単位: ワット]

デフォルトの設定は、0ワットです。

- CFG_ACINPUT_WAIT

EMカードが行う電力管理において、電源冗長モードを「AC二重化モード」に指定した場合に、2系統の電源系にそれぞれ電力が供給されるまで待ち合わせを行います。この項目では、その待ち合わせ時間を指定します。

<Input waiting time> : 起動時の電源ユニット待ち合わせ時間 [単位: 秒]

デフォルト値は、3秒です。

- CFG_SVB_SHUTDOWN_TIMEOUT

EMカードでUPS管理を行う場合、UPSへの入力電源が途絶えた際に、EMカードからCPUブレードにシャットダウン指示を行わせることができます。この項目では、その際のシャットダウン完了までの待ち合わせ時間を指定します。

<Shutdown time> : ブレードシャットダウン実行後のタイムアウト時間 [単位: 秒]

デフォルト値は、300秒です。

- CFG_SVB_BOOT_TIMEOUT

EMカードでUPS管理を行う場合、UPSへの入力電力が復電した際に、EMカードからCPUブレードに電源オンを指示することができます。この項目では、その際の電源オン完了待ちのタイムアウト時間を指定します。[単位: 秒]

デフォルト値は、400秒です。

- CFG_SVB_SHUTDOWN_TIMEOUT_FOR_BIUPS

EMカードで内蔵UPSユニット管理を行う場合、電源異常によりシステム維持に必要な電力が確保できなくなった際に、CPUブレードをシャットダウンさせることができます。ブレードシャットダウン開始後、全てのブレードのシャットダウンが完了するか、または、本設定時間(単位:秒)が経過すると内蔵UPSユニットの出力は停止します。

デフォルト値は、300秒です。

- CFG_SVB_BOOT_TIMEOUT_FOR_BIUPS

EMカードで内蔵UPSユニット管理を行う場合、電源異常が復旧し、シャットダウンしたCPUブレードの全てを起動できる状態になった際に、CPUブレードを起動させることができます。

対象となる全てのCPUブレードの起動が完了しない場合でも本設定時間が経過した時点でCPUブレードの起動は完了したとみなします。

ブレード起動中に電源異常が発生した場合、ブレード起動完了を待ち合わせてからブレードシャットダウンを実施します。

デフォルト値は、400秒です。

- CFG_DHCP_ENABLE_SLOT_IP

EMカードがDHCPでIPアドレスを配布する際のIPアドレスをスロット毎に指定する機能を有効にするか否かを指定します。

1:TRUE (有効)

0:FALSE (無効)

デフォルト設定は“0” (無効) です。

- CFG_DHCP_SVB_SLOTn_IP (n: 1~8)

ブレードスロット#nに搭載されるブレードのIPアドレスを指定します。

CFG_DHCP_ENABLE_SLOT_IP でIPアドレスをスロット毎に指定する機能を有効にした場合に有効となります。設定しないスロットについては、0.0.0.0 を設定してください。

- CFG_DHCP_SWM_SLOT1_IP (n: 1~6)

スイッチモジュールスロット#nに搭載されるスイッチモジュールのIPアドレスを指定します。

CFG_DHCP_ENABLE_SLOT_IP でIPアドレスをスロット毎に指定する機能を有効にした場合に有効となります。設定しないスロットについては、0.0.0.0 を設定してください。

- CFG_DHCP_UPS1_IP (n: 1~4)

UPS#nのIPアドレスを指定します。

CFG_DHCP_ENABLE_SLOT_IP でIPアドレスをスロット毎に指定する機能を有効にした場合に有効となります。設定しないスロットについては、0.0.0.0 を設定してください。

- CFG_NAS_OFF_TIMEOUT_RATIO

<NAS blade off time> : NASブレードの電源OFF許可要請時のタイムアウト値。

CFG_SVB_SHUTDOWN_TIMEOUTのパーセンテージで指定します。

デフォルト値は、50%です。

CFG_SVB_SHUTDOWN_TIMEOUTのデフォルト値が300秒なので、150秒になります。

- CFG_CPU_ON_TIMEOUT_RATIO

<CPU blade on time> : 連動 CPUブレードに対するON指示タイムアウト値。

CFG_RACKPOW_RESPONSE_TIMEOUTのパーセンテージで指定します。

デフォルト値は、50%です。

CFG_RACKPOW_RESPONSE_TIMEOUTのデフォルト値が300秒なので、150秒になります。

注意事項

EMカードがDHCPで配布するIPアドレスが、他の機器と重ならないようにしてください。

CFG_DHCP_BASE_IPにて連続したIPを使用する場合、“ベースアドレス+13”(UPS管理機能を使用する場合は“ベースアドレス+17”)の値が254を超えないような値を指定してください。

CFG_DHCP_ENABLE_SLOT_IP でIPアドレスをスロット毎に指定する機能を使用する場合も指定するIPアドレスはEMカードと同じセグメントのアドレスを指定してください。

EMカードによるUPS管理を使用して、入力電源異常回復時にEMカードによるCPUブレードの再起動機能をご利用になる場合は、電力の天井制御をご利用になれません。

“個別電源冗長モード”、かつ、“CPU性能モード”、または“電源非冗長モード”において、電源ユニット4台構成における[4+0]の状態は非サポートです。

SIGMABLADEモニター関連

書 式

```
[RW_EXPRESS_SECTION]  
CFG_EXPRESS_PASSWORD = "<password>"  
CFG_EXPRESS_ENABLE = TRUE ¦ FALSE  
CFG_EXPRESS_LCD_BACKLIGHT_OFF_TIMER = <offtimer>
```

意 味

- CFG_EXPRESS_PASSWORD
SIGMABLADEモニターで、EMカードの設定を行う際に必要なパスワードが記録されます。
- CFG_EXPRESS_ENABLE
上記のCFG_EXPRESS_PASSWORDで保存されたパスワードの有効／無効を指定します。
1:TRUE (有効)
0:FALSE (無効)
- CFG_EXPRESS_LCD_BACKLIGHT_OFF_TIMER
SIGMABLADEモニターのバックライトを自動的に消灯させるまでの時間を分単位で設定します。
デフォルト値は1分です。

注意事項

CFG_EXPRESS_PASSWORDの設定値は暗号化されて格納されますので、“vi” コマンドなどによるファイル編集では書き換えることはできません。

SNMP関連

書 式

```
[RW_SNMP_SECTION]
CFG_GET_REQUEST_COMMUNITY = "<Get-request Community Name>"
CFG_SET_REQUEST_COMMUNITY = "<Set-request Community Name>"
CFG_TRAP_REQUEST_COMMUNITY = "<Trap-request Community Name>"
CFG_IPADDRESS01 = <IP Address 1>
CFG_IPADDRESS02 = <IP Address 2>
CFG_IPADDRESS03 = <IP Address 3>
CFG_ACK_WAIT_TIME = <Ack Waiting Time>
CFG_MAX_RETRY = <Maximum retry-number>
CFG_RESULT_PORT = <Port Number>
CFG_ANTI_TRAP_LOST = TRUE | FALSE
CFG_LANGUAGE = <Language>
```

意 味

- CFG_GET_REQUEST_COMMUNITY
SNMP Getリクエストのコミュニティ名を指定します。デフォルト値は“public”です。
- CFG_SET_REQUEST_COMMUNITY
SNMP Setリクエストのコミュニティ名を指定します。デフォルト値は“public”です。
<Set-request Community Name>にブランクを指定すると、SNMP Setリクエストを無効化できます。
- CFG_TRAP_REQUEST_COMMUNITY
SNMPトラップのコミュニティ名を指定します。デフォルト値は“public”です。
- CFG_IPADDRESS0n (nは1から3までの数字)
SNMPトラップの通報先を最大3箇所を指定します。デフォルト値は“0.0.0.0”です。
- CFG_ACK_WAIT_TIME
SNMPトラップの応答待ち時間（単位[秒]）を指定します。デフォルト値は、10秒です。
- CFG_MAX_RETRY
SNMPトラップのリトライ回数を指定します。デフォルト値は、3回です。
- CFG_RESULT_PORT
トラップ受信完了応答処理を有効にした場合の受信完了応答を受け取るポート番号を指定できます。デフォルト値は、5002で、通常変更する必要はありません。
- CFG_ANTI_TRAP_LOST
トラップ受信完了応答処理を有効にするか無効にするかを指定します。
1:TRUE（有効）
0:FALSE（無効）
デフォルト値は“0”（無効）です。

- CFG_LANGUAGE

送信するトラップメッセージの言語を指定できます。

1：日本語

2：英語

デフォルト値は、“1”（日本語）です。

注意事項

設定された全ての通報先にトラップ送信を行います。

DianaScopeおよびESMPRO/SM Ver.5連携関係

書 式

```
[RW_DSG_SECTION]  
CFG_DSG_PASSWORD = <password>  
CFG_DSG_ENABLED = TRUE|FALSE  
CFG_DSG_IP1 = <IP Address1>  
CFG_DSG_PORT1 = <port1>  
CFG_DSG_IP2 = <IP Address2>  
CFG_DSG_PORT2 = <port2>
```

意 味

- CFG_DSG_PASSWORD
DianaScopeおよびESMPRO/SM Ver.5連携ユーザパスワードが記録されています。注意事項を参照してください。
- CFG_DSG_ENABLED
DianaScopeおよびESMPRO/SM Ver.5連携の有/無を指定します。デフォルト値は“1”(有効)です。
1:TRUE (有効)
0:FALSE (無効)
- CFG_DSG_IP1
構成変更通知の一次通報先IPアドレスを指定します。デフォルト値は“0.0.0.0”です。通常はDianaScope ManagerやESMPRO/SM Ver.5にEMカードを登録すると自動的に設定されます。設定変更の必要はありません。
- CFG_DSG_PORT1
構成変更通知の一次通報先ポート番号を指定します。デフォルト値は“0”です。通常はDianaScope ManagerやESMPRO/SM Ver.5にEMカードを登録すると自動的に設定されます。設定変更の必要はありません。
- CFG_DSG_IP2
構成変更通知の二次通報先IPアドレスを指定します。デフォルト値は“0.0.0.0”です。通常はDianaScope ManagerやESMPRO/SM Ver.5にEMカードを登録すると自動的に設定されます。設定変更の必要はありません。
- CFG_DSG_PORT2
構成変更通知の二次通報先ポート番号を指定します。デフォルト値は“0”です。通常はDianaScope ManagerやESMPRO/SM Ver.5にEMカードを登録すると自動的に設定されます。設定変更の必要はありません。

注意事項

CFG_DSG_PASSWORDの設定値は暗号化されて格納されていますので、ファイル編集で設定値の書き換えを行わないでください。変更は「コマンドリファレンス」に記載のあるsetdslコマンドより実施してください。万一、CFG_DSG_PASSWORDの設定値を変更してしまった場合は、"CFG_DSG_PASSWORD = "以降の設定値を削除し、EMをリブートしてください。これによりデフォルト値の"guest"がEMに設定されます。その後、再度setdslコマンドにてデフォルト値の"guest"から、新規パスワードへの再設定が可能となります。

DianaScopeおよびESMPRO/SM Ver.5を利用しない場合は、CFG_DSG_ENABLEを“0：（無効）”とし、CFG_DSG_IP1、CFG_DSG_IP2 ともに“0.0.0.0”としてください。

構成変更通知は以下の場合に行われます。

- CPUブレード、スイッチモジュール、PSUの挿抜が行われた。
- EMの状態が変更(StandbyからActiveへ)された。
- ラック名、ブレード収納ユニット名、CPUブレード名が変更された。

SigmaSystemCenter連携関連

書 式

```
[RW_SSC_SECTION]  
CFG_SSC_ENABLED = TRUE|FALSE
```

意 味

- CFG_SSC_ENABLED
SigmaSystemCenter連携の有効/無効を指定します。デフォルト値は"0"(無効)です。
1:TRUE (有効)
0:FALSE (無効)

UPS管理関連

書 式

```
[RW_UPS_SECTION]
CFG_USE_UPS_MNG = TRUE | FALSE
CFG_NUM_OF_UPSES = <Number of UPSs>
CFG_NUM_OF_POWERSUPPLIES = <Number of PSUs>
CFG_MIN_NUM_OF_UPSES = <Minimum number of UPSs>
CFG_UPS_INPUT_LOST_DELAY = <Input Lost Delay>
CFG_UPS_COMMUNICATION_LOST_DELAY = <Communication Lost Delay>
CFG_UPS_ONLINE_DELAY = <Online Delay>
CFG_UPS_TIMED_SLEEP_PERIOD = <Sleep period>
CFG_UPS_GET_COMMUNITY_NAME = "<Get-request Community Name>"
CFG_UPS_SET_COMMUNITY_NAME = "<Set-request Community Name>"
CFG_UPS1_SERIAL_NUMBER = <UPS1 Serial number>
CFG_UPS1_CAPACITY = <UPS1 Capacity>
CFG_UPS2_SERIAL_NUMBER = <UPS2 Serial number>
CFG_UPS2_CAPACITY = <UPS2 Capacity>
CFG_UPS3_SERIAL_NUMBER = <UPS3 Serial number>
CFG_UPS3_CAPACITY = <UPS3 Capacity>
CFG_UPS4_SERIAL_NUMBER = <UPS4 Serial number>
CFG_UPS4_CAPACITY = <UPS4 Capacity>
CFG_UPS_USE_STATIC_IP = TRUE | FALSE
CFG_UPS_STATIC_IP1 = <UPS1 IP Address>
CFG_UPS_STATIC_IP2 = <UPS2 IP Address>
CFG_UPS_STATIC_IP3 = <UPS3 IP Address>
CFG_UPS_STATIC_IP4 = <UPS4 IP Address>
CFG_UPS_SVB_BOOT = TRUE | FALSE
CFG_UPS_SHUTOFF_DELAY = <Shutoff Delay>
CFG_AUTO_DETECT = TRUE | FALSE
```

意 味

- CFG_USE_UPS_MNG
EMカードによるUPS管理を有効にするか否かを指定します。
1:TRUE (有効)
0:FALSE (無効)
デフォルト設定は、“0” (無効) です。
- CFG_NUM_OF_UPSES
EMカードが管理するUPS装置の数を指定します。デフォルト値は、0台です。
- CFG_NUM_OF_POWERSUPPLIES
ブレード収納ユニット内に搭載された電源ユニット (PSU) の数を指定します。
デフォルト値は、1台です。

- CFG_MIN_NUM_OF_UPSES

システムの運用を維持するために最低限必要なUPSの個数を指定します。UPSへの入力
が途絶えるなどして、正常なUPSの台数が少なくなった場合CPUブレードをシャット
ダウンさせることができます。 正常なUPSの台数が、ここで指定した数を下まわった段
階でCPUブレードのシャットダウンを開始します。

0を指定すると、CPUブレードのシャットダウンを行いません。

デフォルト値は0台です。(CPUブレードのシャットダウンは行わない)

- CFG_UPS_INPUT_LOST_DELAY

UPS装置への入力電源が途絶えたと判断するまでの時間を秒単位で指定します。この設
定により、短い期間の入力電源断によるCPUブレードのシャットダウンを抑止できま
す。ただし、UPS装置への入力電源が途絶えた際は、バッテリー運転になりますので、ご注
意ください。デフォルト値は、60秒です。

- CFG_UPS_COMMUNICATION_LOST_DELAY

UPSとのSNMPによる通信が途絶え（コミュニケーションロスト）、そのUPSが存在しな
くなったと判断するまでの時間を秒単位で指定します。デフォルト値は180秒です。

- CFG_UPS_ONLINE_DELAY

システム起動時におけるオンラインUPSの接続待ち時間を秒単位で指定します。

ここで指定した時間を待ち合わせてもオンラインのUPSが指定の数に満たない場合は、
残りのUPSは未接続なものとしてシステムの最大消費可能電力を計算します。

デフォルト値は、180秒です。

オンラインのUPSとは、UPSの出力状態が正常（オンライン、あるいは、手動によるバ
イパス状態）なUPSのことです。

- CFG_UPS_TIMED_SLEEP_PERIOD

UPSへの入力途絶えるなどして、正常なUPSの台数が少なくなり、CPUブレードを
シャットダウンさせた場合、シャットダウン完了後に全てのUPSを一時スリープ状態に
できます。

その際のスリープ時間を分単位で設定します。設定値は6の倍数（6～60分の範囲）で指
定してください。

“0”に設定した場合は、バッテリー運転のUPSのみをスリープ状態にします。

デフォルト値は0分で、バッテリー運転のUPSのみをスリープ状態にします。

通常、デフォルト設定から変更する必要はありません。

- CFG_UPS_GET_COMMUNITY_NAME

UPS装置へのSNMP Getリクエストのコミュニティ名を指定します。デフォルト値は
“public”です。

- CFG_UPS_SET_COMMUNITY_NAME

UPS装置へのSNMP Setリクエストのコミュニティ名を指定します。デフォルト値は
“private”です。

- CFG_UPS_n_SERIAL_NUMBER, CFG_UPS_n_CAPACITY

UPS装置のシリアル番号と電力容量（単位：ワット）を4つまで指定できます。デフォ
ルト設定は、ブランクと0ワットです。通常は指定する必要はありません。

- CFG_UPS_USE_STATIC_IP

EMカードによるDHCPではなく、UPSに直接設定したIPアドレスを用いてUPSの管理を有効にするか否かを指定します。

1:TRUE (有効)

0:FALSE (無効)

デフォルト設定は“0”（無効）です。

本機能を有効にする場合は、UPSに直接設定したIPアドレスを以下の項目に書き込み、EMカードにUPSのIPアドレスを認識させてください。

- CFG_UPS_STATIC_IPn (n:1~4)

UPSに直接設定したIPアドレスを用いたUPS管理機能を有効に設定する際に、UPSに直接設定したIPアドレスをEMカードに認識させるための設定です。ここで指定した値をEMカードがUPSに設定するわけではありません。

- CFG_UPS_SVB_BOOT

システムの運用を維持するために必要なUPS数より正常なUPS数が下まわり、EMカードがシャットダウンさせたCPUブレードを、正常なUPS数が回復した際に再起動を行う機能を有効にするか否かを指定します。

1:TRUE (有効)

0:FALSE (無効)

デフォルト設定は“0”（無効）です。

- CFG_UPS_SHUTOFF_DELAY

UPSにスリープを指示してから実際にスリープするまでの時間(秒単位)を指定します。対象のUPSに設定不能な値が指定された場合は、指定された値以上でかつ、最も近い設定可能な値をUPSに設定します。デフォルト値は90秒です。

- CFG_AUTO_DETECT

UPSおよびPSUの構成を自動検出する機能を有効にするか否かを指定します。

1:TRUE (有効)

0:FALSE (無効)

デフォルト設定は“0”（無効）です。

本機能を“1”（有効）にした場合、CFG_NUM_OF_UPSES および CFG_NUM_OF_POWERSUPPLIESで指定した値は無効となります。

注意事項

EMカードでUPS管理を行う場合、EMカードがUPSのIPアドレスを知っている必要があります。EMカード内のDHCPサーバによりUPSにIPを配布する場合は、EM制御関連の設定でDHCP機能は“有効”にしてください。UPSに直接設定したIPを使用する場合は、EM制御関連の設定のDHCP機能は“有効”でも“無効”でも構いません。

EMカードによるUPS管理を使用して、入力電源異常回復時にEMカードによるCPUブレードの再起動機能をご利用になる場合は、電力の天井制御をご利用になれません。

iStorage管理関連

書 式

```
[RW_ISTORAGE_SECTION]
CFG_USE_ISTORAGE_MNG = TRUE | FALSE
CFG_ISTORAGE1_IP1 = <iStorage1 IP Address1>
CFG_ISTORAGE1_IP2 = <iStorage1 IP Address2>
CFG_ISTORAGE2_IP1 = <iStorage2 IP Address1>
CFG_ISTORAGE2_IP2 = <iStorage2 IP Address2>
CFG_ISTORAGE3_IP1 = <iStorage3 IP Address1>
CFG_ISTORAGE3_IP2 = <iStorage3 IP Address2>
CFG_ISTORAGE4_IP1 = <iStorage4 IP Address1>
CFG_ISTORAGE4_IP2 = <iStorage4 IP Address2>
```

意 味

- CFG_USE_ISTORAGE_MNG
EMカードによる iStorage の管理機能（状態監視）を有効にするか否かを指定します。
1:TRUE (有効)
0:FALSE (無効)
デフォルト設定は“0”（無効）です。
- CFG_ISTORAGEm_IPn （m：1～4，n：1～2）
EMカードが管理（監視）する iStorage のIPアドレスを指定します。デュアルコントモデルの iStorage では、ひとつの iStorage に2つのマネジメントIPアドレスを指定してください。iStorageに直接設定したIPをEMカードに認識させるための設定です。ここで指定した値をEMカードが iStorage に設定するわけではありません。

注意事項

EMカードで管理可能な iStorage は、iStorage E1-10です。iStorage E1-10は、DHCPによるIP配布には対応しておりませんので、EMカードから自動でIPを割り振ることはできません。iStorageに直接設定してください。

FAN管理関連

書 式

```
[RW_FAN_SECTION]
CFG_DIAGNOSIS_TYPE = <Type>
CFG_DIAGNOSIS_DATE = <Date>
CFG_DIAGNOSIS_WEEK = <Week>
CFG_DIAGNOSIS_HOURS = <Hour>
CFG_DIAGNOSIS_MINUTE = <Minute>
```

意 味

- CFG_DIAGNOSIS_TYPE
FAN定期診断の診断周期を指定します。
0：定期診断を実施しない
1：毎月
2：毎週
3：毎日

デフォルト設定は“0”（定期診断を実施しない）です。
- CFG_DIAGNOSIS_DATE
FAN定期診断の診断日（1～31）を指定します。診断周期が、“1”（毎月）の時に指定が有効になります。
- CFG_DIAGNOSIS_WEEK
FAN定期診断の診断曜日を指定します。 日：0、月：1、火：2、水：3、木：4、金：5、土：6
診断周期が、“2”（毎週）の時に指定が有効になります。
- CFG_DIAGNOSIS_HOURS
FAN定期診断の診断時刻一時（0～23）を指定します。診断周期が、“0”（定期診断を実施しない）以外の時に指定が有効になります。
- CFG_DIAGNOSIS_MINUTE
FAN定期診断の診断時刻一分（0～59）を指定します。診断周期が、“0”（定期診断を実施しない）以外の時に指定が有効になります。

注意事項

定期診断を実施するタイミングでマニュアル診断が行われている場合、当該の定期診断は実行されません。指定した診断日が存在しない月は、月の最終日に定期診断を実施します。（例：診断日＝31を指定の場合、4月の定期診断は30日に実施。）

外部認証関連

書 式

```
[RW_EM_AUTH_SECTION]
CFG_EXT_AUTH = TRUE | FALSE
CFG_RADIUS_AUTH = TRUE | FALSE
CFG_RADIUS_IP = <Radius server IP Address>
CFG_RADIUS_PORT = <Radius server port>
CFG_RADIUS_SECRET = <Password>
```

意 味

- CFG_EXT_AUTH
外部認証を使用するか否かを指定します。
1:TRUE (有効)
0:FALSE (無効)
デフォルト設定は“0” (無効) です。
- CFG_RADIUS_AUTH
RADIUS認証を使用するか否かを指定します。
1:TRUE (有効)
0:FALSE (無効)
デフォルト設定は“0” (無効) です。
外部認証の使用を“1” (有効) にした場合に、本項目を有効にできます。
- CFG_RADIUS_IP
RADIUSサーバのIPアドレスを指定します。デフォルト値は、0.0.0.0 です。外部認証の使用を“1” (有効) にし、RADIUS認証の使用を“1” (有効) にした場合に、本項目の設定が有効になります。
- CFG_RADIUS_PORT
RADIUS認証に使用するポート番号を指定します。デフォルト値は、1812 です。外部認証の使用を“1” (有効) にし、RADIUS認証の使用を“1” (有効) にした場合に、本項目の設定が有効になります。
- CFG_RADIUS_SECRET
RADIUS認証で使用するシークレットが暗号化されて記録されます。デフォルトは任意の値が設定されています。RADIUSサーバの設定値と同じシークレットにWebコンソールの「環境設定」画面で書き換えてください。

注意事項

CFG_RADIUS_SECRET の設定値は暗号化されて格納されますので、“vi” コマンドなどによるファイル編集では書き換えることはできません。Webコンソールの「環境設定」画面で書き換えてください。

E-Mail通報関連

書 式

```
[RW_E_MAIL_SECTION]
CFG_EMAIL_ALERT_USE = TRUE | FALSE
CFG_EMAIL_ALERT_LEVEL = <Alert level>
CFG_EMAIL_ALERT_ADDR1 = "<Address1>"
CFG_EMAIL_ALERT_ADDR2 = "<Address2>"
CFG_EMAIL_ALERT_ADDR3 = "<Address3>"
CFG_EMAIL_ALERT_FROM = "<AddressF>"
CFG_EMAIL_ALERT_REPLY_TO = "<AddressR>"
CFG_EMAIL_ALERT_SUBJECT = "<Subject>"
CFG_EMAIL_ALERT_SMTP_SERVER = <IP address>
CFG_EMAIL_ALERT_SMTP_PORT = <Port>
CFG_EMAIL_ALERT_SMTP_AUTH_METHOD = TRUE|FALSE
CFG_EMAIL_ALERT_SMTP_USER = "<User Name>"
CFG_EMAIL_ALERT_SMTP_PASSWD = "<Password>"
```

意 味

- CFG_EMAIL_ALERT_USE

E-Mail通報機能を使用するか否かを指定します。

- 1：TRUE（有効：E-Mail通報機能を使用する）
- 0：FALSE（無効：E-Mail通報機能を使用しない）

デフォルト設定は“0”（無効：E-Mail通報機能を使用しない）です。

以下の設定は、本設定を“1”（有効）にした場合に有効となります。
本設定が“0”（無効）の場合は、無視されます。

- CFG_EMAIL_ALERT_LEVEL

E-Mailで通知するイベントのレベルを指定します。
指定したレベル以上のイベントを通知します。

- 1：情報レベル以上を通知
- 2：警告レベル以上を通知（デフォルト設定）
- 3：異常レベルを通知

- CFG_EMAIL_ALERT_ADDRn

通報メールの通報先メールアドレスを指定します。
指定先は、3つまで指定できます。
最大文字数は、127 文字です。
2バイトコード（日本語など）は使用できません。
デフォルト設定はありません。

- CFG_EMAIL_ALERT_FROM

通報メールの通報元メールアドレスを指定します。
最大文字数は、127 文字です。
2バイトコード（日本語など）は使用できません。
デフォルト設定はありません。

- CFG_EMAIL_ALERT_REPLY_TO

通報メールに対する返信先メールアドレスを指定します。
最大文字数は、127 文字です。
2バイトコード（日本語など）は使用できません。
デフォルト設定はありません。

- CFG_EMAIL_ALERT_SUBJECT

通報メールの件名(Subject)を指定します。
通報メールはここで設定した件名にイベントのレベルとID番号を追加して送信されます。
最大文字数は、127文字です。
2バイトコード（日本語など）は使用できません。
デフォルト設定はありません。

- CFG_EMAIL_ALERT_SMTP_SERVER

通報メールを送信するためのSMTPサーバのIPアドレスを指定します。
デフォルト値は、“0.0.0.0” です。

- CFG_EMAIL_ALERT_SMTP_PORT

通報メールを送信するためのSMTPのポート番号を指定します。
デフォルト値は、“25” です。

- CFG_EMAIL_ALERT_SMTP_AUTH_METHOD

通報メールを送信する際にSMTP認証を使用するか否かを指定します。

1:TRUE (SMTP認証を使用する)

0:FALSE (SMTP認証を使用しない)

デフォルト設定は、“0”（無効）です。

なお、サポートしているSMTP認証方式は、以下の3つです。

- PLAIN
- LOGIN
- CRAM-MD5

- CFG_EMAIL_ALERT_SMTP_USER

SMTP認証のユーザ名を指定します。
通報メールを送信する際にSMTP認証を使用する場合に有効になります。
最大文字数は、127 文字です。
2バイトコード（日本語など）は使用できません。
デフォルト設定はありません。

- CFG_EMAIL_ALERT_SMTP_PASSWD

SMTP認証のパスワードが暗号化されて記録されます。

通報メールを送信する際にSMTP認証を使用する場合に有効になります。

最大文字数は、127 文字です。

2バイトコード（日本語など）は使用できません。

デフォルト設定はありません。

注意事項

メール通報を使用する場合は、通報元のメールアドレスを必ず指定してください。

CFG_EMAIL_ALERT_SMTP_PASSWD の設定値は暗号化されて格納されますので、ファイル編集で設定値を書き換えないでください。変更は、5章「WEBコンソール機能の使い方」－「環境設定」を参照して、WEBコンソールから実施してください。

メールアドレスは、name@domain の形式で指定してください。

以下のような形式では指定できません。

例) OK : sigma@blade.nec.com

NG : <sigma@blade.nec.com>

NG : SIGMABLADE <sigma@blade.nec.com>

NG : SIGMABLADE sigma@blade.nec.com

NG : "SIGMABLADE" sigma@blade.nec.com

内蔵UPSユニット関連

書 式

```
[RW_BIUPS_SECTION]
CFG_USE_BIUPS_MNG = TRUE | FALSE
CFG_BIUPS_SVB_SHUTDOWN = TRUE | FALSE
CFG_BIUPS_INPUT_LOST_DELAY = <Delay time>
CFG_BIUPS_SVB_BOOT = TRUE | FALSE
CFG_BIUPS_START_DISCHARGE_ONLY_SVB_DCON = TRUE | FALSE
```

意 味

- CFG_USE_BIUPS_MNG

内蔵UPSユニットを使用するか否かを指定します。

- 1: TRUE (有効: 内蔵UPSユニットを使用する)
- 0: FALSE (無効: 内蔵UPSユニットを使用しない)

デフォルト設定は “0” (無効: 内蔵UPSユニットを使用しない) です。

本設定を有効にする場合、CFG_PSU_MODE を “2” (個別電源冗長モード)、または “4” (電源非冗長モード) に、CFG_USE_UPS_MNG を “0” (無効) にセットしてください。

- CFG_BIUPS_SVB_SHUTDOWN

電源異常によりシステム維持に必要な電力が確保できなくなった場合に、CPUブレードをシャットダウンさせるか否かを指定します。

- 1: TRUE (有効: CPUブレードをシャットダウンさせる)
- 0: FALSE (無効: CPUブレードをシャットダウンさせない)

デフォルト設定は “0” (無効: CPUブレードをシャットダウンさせない) です。

- CFG_BIUPS_INPUT_LOST_DELAY

電源異常によりシステムが維持できなくなった場合、本設定時間(単位:秒)経過後にCPUブレードシャットダウンを開始します。

本設定時間内に異常が復旧した場合、CPUブレードシャットダウンは開始しません。

デフォルト値は “20” 秒です。

- CFG_BIUPS_SVB_BOOT

電源異常が復旧し、シャットダウンしたCPUブレードの全てを起動できる状態になった場合に、CPUブレードを起動させるか否かを指定します。

- 1: TRUE (有効: CPUブレードを起動させる)
- 0: FALSE (無効: CPUブレードを起動させない)

デフォルト設定は “0” (無効: CPUブレードを起動させない) です。

- CFG_BIUPS_START_DISCHARGE_ONLY_SVB_DCON

電源オン状態のCPUブレードが1台も実装されていない場合、内蔵UPSユニットの放電を抑止するか否かを指定します。

- 1: TRUE (有効: 放電を抑止する)
- 0: FALSE (無効: 放電を抑止しない)

デフォルト設定は “1” (有効: 放電を抑止する) です。

コマンドリファレンス

ここでは、EMカードのコマンドラインコンソール機能で利用できるコマンドの意味と使い方について説明します。

apply :	設定ファイルの内容を適用させるためのコマンド
changepasswd :	パスワード変更のためのコマンド
collect :	ログ採取のためのコマンド
connectswitch :	スイッチモジュールのコンフィグ用シリアルI/Fへログインするためのコマンド
ecmaint :	ブレード収納ユニット間接続の設定および状態報告を行うためのコマンド
initemconfig :	EMカードの設定を工場出荷時に戻すためのコマンド
revision :	EMファームウェアのレビジョンを確認するためのコマンド
setdate :	時刻設定のためのコマンド
setdsl:	DianaScopeおよびESMPRO/SM Ver.5連携機能の設定変更を行うためのメニューを起動する
showemip :	EMカードのIPアドレスを確認するためのコマンド
switchover :	EMカードのアクティブ／スタンバイの切り替えを行うためのコマンド
updatefw :	EMファームウェアをアップデートするためのコマンド
updateopcfw :	SIGMABLADEモニターファームウェアをアップデートするためコマンド
srvpwrmode :	CPUブレードの電力制御モードを設定、または表示するコマンド

apply

概要

設定ファイルの内容を適用させる

書式

apply

パラメータ

なし

詳細説明

設定ファイル(rw_poem.conf)の内容を適用させます。EMカードを2枚搭載している場合には、双方のEMカードにアクティブEM側の設定ファイルの内容が適用されます。アクティブEMでのみ実行可能です。

注意事項

設定適用時にEMファームウェアをリブートします。EMカードを2枚搭載している場合には、双方のEMファームウェアが同時にリブートします。

リブート中は、ブリッジ機能やSNMP機能も停止しますので、CPUブレードやスイッチモジュールのマネージメントLANを介した接続が一時的に切断されます。また、ESMPRO/ServerManagerなどによるシステム監視も一時的に不可になります。タイムアウトなどになりましたら、アクティブEMのリブートが完了した後に再接続するようにしてください。

EMカードを2枚搭載している場合は、スタンバイEMも正常に動作している必要があります。スタンバイEMが起動中や異常な場合、“apply” コマンドを実行することができません。

スタンバイEMの準備ができるまでしばらく待ってから実行してください。

スタンバイEMが異常な場合は、取り外してから実行してください。

実行例

<成功例>

```
$ apply
Restarting system.
```

<失敗例>

```
$ apply
WARNING: Standby EM is inserted, but is not ready to apply the
configuration.
Please retry after a while.
```

changepasswd

概 要

admin ユーザのパスワードを変更する

書 式

changepasswd <old-password> <new-password>

パラメータ

<old-password>

説明：現在、設定されているパスワード。

パスワードが0文字の場合や、英数字以外の文字を含む場合は、old-passwordの前後を「"」（ダブルクォーテーション）で囲んで指定します。

<new-password>

説明：新規に設定するパスワード。

8文字以下で指定します。

半角の英数字が使用可能です。パスワードを0文字とする場合や、英数字以外の文字を使用する場合は、前後を「"」（ダブルクォーテーション）で囲んで指定します。

ただし、「"」（ダブルクォーテーション）、「\$」（ドル記号）、「\」（バッククォート）、「¥」（円マーク/バックスラッシュ）はいかなる場合でも含むことはできません。

詳細説明

admin ユーザのパスワードを変更します。EMカードを2枚搭載している場合には、双方のEMカードに反映されます。アクティブEMでのみ実行可能です。

注意事項

本コマンドを実行すると設定ファイル(rw_poem.conf)にも反映されます。

実行例

```
-----  
$ changepasswd admin "p@sswD"  
-----
```

collect

概 要

EMカードのログを採取する

書 式

collect

パラメータ

なし

詳細説明

EMファームウェア上のログデータを収集して、/logcollect/collect.tgz というファイルを作成します。アクティブEM、スタンバイEMどちらでも実行可能です。

注意事項

なし

実行例

\$ collect

connectswitch

概 要

スイッチモジュールのコンフィグ用シリアル I/Fへ接続する

書 式

connectswitch [<options>] <switch-number>

パラメータ

<options>

-b [9600 | 115200]

説明：ボーレートの指定。デフォルトは“9600”です。

-f [none | x | hard]

説明：フロー制御の指定。デフォルトは“none”（無効）です。

none : フロー制御なし

x : Xon/Xoff ソフトウェアフロー制御

hard : RTS/CTS ハードウェアフロー制御

<switch-number>

接続するスイッチモジュールのスロット番号

詳細説明

スイッチモジュールのコンフィグ用シリアル I/Fへの接続を行います。

接続を終了する場合は、“Ctrl+M”（または Enter）の後に次の文字をタイプしてください。

“.”（チルダとピリオド）

アクティブEMでのみ実行可能です。

注意事項

スイッチモジュールのコンフィグ用シリアル I/Fに関しては、スイッチモジュールのユーザーズガイドも参照ください。

実行例

\$ connectswitch -b 9600 -f hard 3

Connect to switch3.

Type "Ctrl-M ~ ." to exit.

Initializing O

HammerOS(tm)

BS Series Switch Software

Version 2.2(Build 0007 on 10:39:29 Jun 1 2006)

Copyright (c) Harbour Networks Limited. All Rights Reserved

Running on BS-6GE2SFP Switch Module Hardware

NEC>

ecmaint

概 要

ブレード収納ユニット間接続の設定を行う。ブレード収納ユニット間接続の状態を表示する

書 式

ecmaint <options>

パラメータ

<options>

-l

説明：ブレード収納ユニット間接続の状態を表示する

-e

説明：ブレード収納ユニット間接続を有効にする

-d

説明：ブレード収納ユニット間接続を無効にする

-h

説明：コマンドの使用方法をを表示する

詳細説明

“-l” オプション指定時：

ブレード収納ユニット間接続の有効／無効、検出しているブレード収納ユニットの数、ブレード収納ユニット間接続情報の整合性を表示します。



ブレード収納ユニット間接続情報とは、ブレード収納ユニット間接続を構成するブレード収納ユニットの数や位置関係などの情報です。この情報はEMカード上のファイルとして保存され、全てのブレード収納ユニットのEMカード上に保持されます。

出力例：

Blade Enclosure Inter Connect :	ENABLE
Detected Blade Enclosures :	5
Blade Enclosure Inter Connect information matching :	MISMATCH

出力内容説明：

- * Blade Enclosure Inter Connect
ブレード収納ユニット間接続が“有効”か“無効”かを示します。
有効の場合：ENABLE
無効の場合：DISABLE
- * Detected Blade Enclosures
現時点で検出しているブレード収納ユニットの数を示します。
- * Blade Enclosure Inter Connect information matching
全てのブレード収納ユニット上のブレード収納ユニット間接続情報が、現在の接続構成と一致しているか否かを示します。
一致している場合： MATCH
それ以外： MISMATCH

MISMATCHと表示された場合は、以下の対処が必要となります。

- ー ブレード収納ユニットの検出数が実際の接続数と一致している場合：
接続構成を変更したなどの理由により、ブレード収納ユニット間接続情報が不整合となっています。ブレード収納ユニット間接続情報を更新してください。本コマンドの -e オプション、または -d オプションを実行することでブレード収納ユニット間接続情報を更新できます。
- ー ブレード収納ユニットの検出数が実際の接続数と一致していない場合：
以下の内容を確認して、再度コマンドを発行してください。
 - 全てのブレード収納ユニットの電源が入っているか
 - 全てのブレード収納ユニット間接続LANケーブル（ストレート）が正しく接続されているか
 - 全てのブレード収納ユニットのEMカードが、ブレード収納ユニット間接続に対応しているか

“-e” オプション指定時：

ブレード収納ユニット間接続を有効にします。全てのブレード収納ユニット上のブレード収納ユニット間接続情報は、現在の接続構成に合わせて更新されます。

“-d” オプション指定時：

ブレード収納ユニット間接続を無効にします。全てのブレード収納ユニット上のブレード収納ユニット間接続情報は、無効設定に更新されます。

本コマンドは実行に数秒かかります。また、アクティブEMでのみ実行可能です。

注意事項

ブレード収納ユニット間接続をご利用になる場合は、「N8405-019A EMカード」が必要です。「N8405-019 EMカード」では、ブレード収納ユニット間接続をご利用頂くことはできません。

実行例

(ブレード収納ユニット間接続が無効の場合)

```
-----
$ ecmaint -l
Blade Enclosure Inter Connect:          DISABLE
Detected Blade Enclosures:              5
Blade Enclosure Inter Connect information matching: MATCH
-----
```

(ブレード収納ユニット間接続が有効の場合)

```
-----
$ ecmaint -l
Blade Enclosure Inter Connect:          ENABLE
Detected Blade Enclosures:              5
Blade Enclosure Inter Connect information matching: MATCH
-----
```

(ブレード収納ユニット間接続が有効だが MISMATCH の場合)

```
-----
$ ecmaint -l
Blade Enclosure Inter Connect:          ENABLE
Detected Blade Enclosures:              5
Blade Enclosure Inter Connect information matching: MISMATCH
....
-----
```

(有効にする場合)

```
-----
$ ecmaint -e
enable successful, 5 enclosures
-----
```

(無効にする場合)

```
-----
$ ecmaint -d
disable successful, 5 enclosures
-----
```

initemconfig

概 要

EMカードの設定を初期化する（工場出荷時に戻す）

書 式

initemconfig <options>

パラメータ

<options>

-y

説明：EMカードの初期化確認を行わずにEMカードの初期化を実行する

詳細説明

EMカードの初期化を実行します。オプション指定なしで実行すると、実行するか否かの確認が行われます。「y」が指定されるとEMカードの初期化を実行します。アクティブEMでのみ実行可能です。EMカードを2枚搭載している場合は、スタンバイEMの設定も初期化されます。

注意事項

適用時にEMファームウェアをリブートします。EMカードを2枚搭載している場合には、双方のEMファームウェアが同時にリブートします。

リブート中は、ブリッジ機能やSNMP機能も停止しますので、CPUブレードやスイッチモジュールのマネジメントLANを介した接続が一時的に切断されます。また、ESMPRO/ServerManagerなどによるシステム監視も一時的に不可になります。タイムアウトなどになりましたら、アクティブEMのリブートが完了した後に再接続するようにしてください。

EMカードを2枚搭載している場合は、スタンバイEMも正常に動作している必要があります。スタンバイEMが起動中や異常な場合、コマンドを実行することができません。スタンバイEMの準備ができるまでしばらく待ってから実行してください。スタンバイEMが異常な場合は、取り外してから実行してください。

実行例

<成功例>

```
-----  
$ initemconfig  
Initialize the EM card? [Y/N]y  
  
-----
```

<失敗例>

(スタンバイEMが正常に動作していない場合)

```
-----  
$ initemconfig  
Initialize the EM card? [Y/N]y  
WARNING: Standby EM is inserted, but is not ready.  
Please retry after a while.  
  
-----
```

revision

概要

EMファームウェアのレビジョンを表示する

書式

revision

パラメータ

なし

詳細説明

EMファームウェアのレビジョンを表示します。アクティブEM、スタンバイEMどちらでも実行可能です。

注意事項

なし

実行例

```
-----
$ revision
Current revision: 01.00
-----
```

setdate

概 要

EMカードに時刻を設定する

書 式

setdate [<YYYY/MM/DD HH:MM:SS>]

パラメータ

<YYYY/MM/DD HH:MM:SS>

説明：年／月／日 時：分：秒

指定無し

説明：現在の時刻を表示する

詳細説明

EMカードに搭載されている時計(RTC)の日付と時刻を設定します。年は西暦4桁です。時は24時間制で指定します。パラメータ指定が無しの場合、現在の時刻を表示します。EMカードを2枚搭載している場合には、双方のEMカードに反映されます。アクティブEMでのみ実行可能です。

注意事項

なし

実行例

```
-----  
$ setdate 2006/07/08 09:10:11  
-----
```

```
-----  
$ setdate  
2006/07/08 09:10:20  
-----
```

setdsl

概 要

DianaScopeおよびESMPRO/SM Ver.5連携機能の設定変更を行うためのメニューを起動する

書 式

setdsl

パラメータ

なし

詳細説明

- DianaScopeおよびESMPRO/SM Ver.5とEMカードを接続して連携するための連携ユーザパスワードを変更します。パスワードは16文字以内で設定してください。変更したパスワードはEMカードを(EMカードが2枚実装されている場合は2枚とも)再起動した後有効になります。
- DianaScopeおよびESMPRO/SM Ver.5との連携機能の有効/無効を変更します。出荷直後の初期設定値は有効となっており、DianaScopeおよびESMPRO/SM Ver.5から接続可能です。DianaScopeおよびESMPRO/SM Ver.5を利用しない場合は、“(無効)”としてください。

DianaScopeおよびESMPRO/SM Ver.5と連携するため、スロットEM1、スロットEM2それぞれのEMカードは以下のIPアドレスを使用します。

スロットEM1に搭載されたEMの「固定IP」

スロットEM2に搭載されたEMの「固定IP」



「初期導入時のセットアップ」→「設定ファイルによる基本設定」→「EM自身のIPアドレス」を参照してください。

アクティブEMのみで実行可能です。

注意事項

本コマンドで設定値の変更を行った場合、applyコマンド（P.81参照）を実行して変更内容を適用してください。

showemip

概 要

EMカードのIPアドレスを表示する

書 式

showemip

パラメータ

なし

詳細説明

EMカードのIPアドレスを表示します。アクティブEM、スタンバイEMどちらでも実行可能です。

注意事項

なし

実行例

```
-----  
$ showemip  
192.168.1.9  
-----
```

switchover

概 要

EMカードのアクティブ／スタンバイを切り替える

書 式

switchover

パラメータ

なし

詳細説明

同一のブレード収納ユニットに搭載された2枚のEMカードで、アクティブEMとスタンバイEMとの切り替えを行います。アクティブEM、スタンバイEMどちらでも実行可能です。

注意事項

アクティブ／スタンバイの切り替えが行われた場合、切り替わりの際に一時的にブレード収納ユニット背面のEM1ポート、EM2ポートが一時的に切断される場合があります。

実行例

\$ switchover

updatefw

概 要

EMファームウェアをアップデートする

書 式

updatefw <options>

パラメータ

<options>

-update

説明：EMファームウェアのアップデートを実行する

-result

説明：EMファームウェアのアップデートの結果を表示する

詳細説明

事前に ftp でアップデートファイルをEMカードに送ります。

(ftp のユーザネームは “nec_update”、パスワードは “nec_update” です。)

アップデートファイルは、次の3種類があります。

- u-boot.bin
- em.kernel
- em.rfs

“update” オプションを指定してEMファームウェアのアップデートを行います。

“result” オプションが指定された場合は、直前に実施されたEMファームウェアアップデートの結果を表示します。

アクティブEM、スタンバイEMどちらでも実行可能ですが、スタンバイEM側で実行することを推奨します。

注意事項

アップデート処理の最後でEMファームウェアをリブートしますので、EM二重化の状態で、アクティブEMでアップデートを実行すると、アクティブ／スタンバイが切り替わります。

実行例

(アップデート実行時)

```
-----  
$ updatefw -update  
Current boot page: 1  
Found 'em.kernel' 'em.rfs' under /nec_update/.  
Execute update? [Y/N]Y  
[Y] selected. Execute update...
```

Update start

```
Start updating kernel  
> Erasing kernel: 100 % done.  
> Updating kernel: 100 % done.  
- Start updating fs  
> Erasing fs: 100 % done.  
> Updating fs: 100 % done.  
- Create the file for next booting: done.  
- Change boot page: 1 ==> 0 done.  
- u-boot WDT enabled.done.
```

Update end

reboot system.

Restarting system.

(アップデート成功時)

```
-----  
$ updatefw -result  
Update result: Succeeded.  
-----
```

(アップデート失敗時)

```
-----  
$ updatefw -result  
Update result: Failed.  
-----
```

updateopcfw

概要

SIGMABLADEモニターファームウェアをアップデートする

書式

updateopcfw [<options>] [<filename>]

パラメータ

<filename>

説明：SIGMABLADEモニターファームウェアのアップデートファイル
ファイル名の形式：OPCxx_yy.HEX
xx:00～FF

<options>

-y

説明：アップデート実行時の実行確認を行わずにアップデートを実行する
<filename>によるファイル名の指定は必ず必要

-v

説明：現在のレビジョンを表示する
<filename>が指定された場合は、ファイル内のレビジョンも表示する

-c

説明：セットアップ情報の初期化のみを実行する
<filename>は不要

指定なし

説明：アップデート実行時に確認を行い、アップデートを実行する
<filename>によるファイル名の指定は必ず必要

詳細説明

SIGMABLADEモニターファームウェアのアップデートを実行します。オプション指定なしで実行すると、アップデート実行前に実行するか否かの確認が行われます。「y」が指定されるとアップデートを実行します。

注意事項

“-v” “-c” オプション以外ではファイル名の指定が必要です。指定が無い場合や存在しないファイルが指定された場合は、エラーメッセージが表示されます。

実行例

```
-----  
$ updateopcfw OPC01_02.HEX  
Current revision: 01.01  
File revision: 01.02  
Execute update? [Y/N]:Y  
[Y] selected. Execute update...  
Update succeeded.  
Reset OPC.  
-----
```

```
-----  
$ updateopcfw -v  
Current revision: 01.02  
-----
```

srvpwrmode

概 要

CPUブレードの電力制御モードを設定、または表示する

書 式

srvpwrmode [<options>]

パラメータ

<options>

-v

説明：現在設定されている電力制御モードを表示する

-u

説明：CPUブレードの電力制御モードサポート状況を表示する

-d

説明：Dynamicモードを設定する

-s

説明：Staticモードを設定する

詳細説明

CPUブレードのCPU負荷に応じた電力制御モードを設定、または表示します。

Dynamicモード：CPU負荷に応じてCPUブレードが能動的に電力を制御するモード。

Staticモード：CPU負荷によらず、最大電力にて動作するモード。

注意事項

- 電力制御モードを設定した場合は、搭載しているCPUブレードに即座に反映します。
- 新たにCPUブレードを搭載した時は、本コマンドで設定した電力制御モードをCPUブレードに設定します。
- “Dynamic モード” では、電力管理の優先度が同じときに、優先的に電力を割り当てます。“Staticモード” にすると優先度が同じときの優先的電力割り当てはなくなります。
- パラメータを指定しない、もしくは誤って指定した場合は、書式を表示します。
- 本コマンドはアクティブEMのみ実行可能です。スタンバイEMで実行した場合は、エラーメッセージを表示します。

実行例

(現在の電力制御モード表示)

```
-----
$ srvpwrmode -v
Power control mode : dynamic
Blade #1 : dynamic
Blade #2 : not supported
Blade #3 : not supported
Blade #4 : none
Blade #5 : not supported
Blade #6 : none
Blade #7 : not supported
Blade #8 : dynamic
-----
```

```
dynamic      : Dynamicモード*
static       : Staticモード*
not supported : 電力制御モード未サポート
none        : 未搭載
```

(電力制御モードサポート状況を表示)

```
-----
$ srvpwrmode -u
Power control mode support
Blade #1 : both
Blade #2 : not supported
Blade #3 : not supported
Blade #4 : none
Blade #5 : not supported
Blade #6 : none
Blade #7 : not supported
Blade #8 : both
-----
```

```
both          : Dynamic、Static両モードをサポート
only dynamic  : Dynamicモードのみをサポート
only static   : Staticモードのみをサポート
not supported : 電力制御モード未サポート
unknown       : サポート状況不明
none         : 未搭載
```

(Dynamicモードを設定)

```
-----
$ srvpwrmode -d
Set dynamic mode
Blade #1 : success
Blade #2 : not support
Blade #3 : not support
Blade #4 : none
Blade #5 : not support
Blade #6 : none
Blade #7 : not support
Blade #8 : success
-----
```

```
sucess          : 設定成功
failure         : 設定失敗
not supported    : 電力制御モード未サポート
none            : 未搭載
```

(Staicモードを設定)

```
-----
$ srvpwrmode -s
Set static mode
Blade #1 : success
Blade #2 : not support
Blade #3 : not support
Blade #4 : none
Blade #5 : not support
Blade #6 : none
Blade #7 : not support
Blade #8 : success
-----
```

```
sucess          : 設定成功
failure         : 設定失敗
not supported    : 電力制御モード未サポート
none            : 未搭載
```

(パラメータ誤り、またはパラメータ指定なし)

```
-----
$ srvpwrmode -a
srvpwrmode [option]
[option]
-u:print power control mode support
-v:print current power control mode
-d:set power control Dynamic mode
-s:set power control Static mode
-----
```

(スタンバイEMで実行した場合)

```
-----  
$ srvpwrmode -v  
ERROR: EM is not active EM.  
-----
```